

## Mathématiques pour les sciences 2

Contrôle du 25 mai 2023

durée : 2 heures

*Aucun document ni appareil électronique n'est autorisé.*

*Il est demandé de détailler tous les calculs de la manière la plus claire possible.*

*Une rédaction et une écriture soignées seront fortement appréciées.*

**Exercice 1.** — Soit la matrice

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 1 \\ -1 & 2 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & -1 \\ 2 & 0 & 3 & 2 \end{pmatrix}.$$

1. Calculer le déterminant de  $A$ .
2. Est-ce que  $A$  est inversible ? Justifier votre réponse (une réponse sans justification ne donnera aucun point).

**Exercice 2.** — On note  $\mathcal{B}$  la base canonique de  $\mathbb{R}^3$  et soit  $\mathcal{F}$  la famille de vecteurs de  $\mathbb{R}^3$  suivante :

$$\mathcal{F} = \left( \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right).$$

On note  $\text{Mat}_{\mathcal{B},\mathcal{F}}$  la matrice associée à cette famille dans la base  $\mathcal{B}$  de  $\mathbb{R}^3$ .

1. Montrer que  $\mathcal{F}$  est une base de  $\mathbb{R}^3$ .
2. Calculer les coordonnées dans la base  $\mathcal{F}$  de  $\mathbb{R}^3$  de  $u = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}$ .

**Exercice 3.** — On note  $\mathcal{B}$  la base canonique de  $\mathbb{R}^3$ . Soient  $F$  et  $G$  les sous-ensembles de  $\mathbb{R}^3$  suivants

$$F = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid \begin{cases} x + y - z = 0 \\ 2x + y - z = 0 \end{cases} \right\}$$

et

$$G = \text{Vect} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ -5 \\ 3 \end{pmatrix} \right).$$

1. Montrer que  $F$  et  $G$  sont des sous-espaces vectoriels de  $\mathbb{R}^3$ .
2. Déterminer une base  $\mathcal{B}_F$  de  $F$ . Quelle est la dimension de  $F$  ?
3. Déterminer une base  $\mathcal{B}_G$  de  $G$ . Quelle est la dimension de  $G$  ?

4. Déterminer un système linéaire homogène dont  $G$  est l'ensemble des solutions dans  $\mathbb{R}^3$ .
5. Déterminer l'intersection  $F \cap G$  de  $F$  et  $G$ .
6. Déterminer la dimension de la somme  $F + G$  de  $F$  et  $G$ .
7. En déduire que  $F$  et  $G$  sont supplémentaires dans  $\mathbb{R}^3$ .

**Exercice 4.** — Soient  $\mathcal{B}$  la base canonique de  $\mathbb{R}^3$  et  $f$  l'application

$$f : \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}^3$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \longmapsto \begin{pmatrix} x - y - z \\ x + y + z \\ x - 2y + z \end{pmatrix}.$$

1. Montrer que  $f$  est linéaire.
2. Donner la matrice  $\text{Mat}_{\mathcal{B},\mathcal{B}}(f)$  associée à  $f$  relativement à la base  $\mathcal{B}$  de  $\mathbb{R}^3$ .
3. Montrer que  $f$  est bijective.
4. Donner la matrice  $\text{Mat}_{\mathcal{B},\mathcal{B}}(f^{-1})$  associée à  $f^{-1}$  relativement à la base  $\mathcal{B}$  de  $\mathbb{R}^3$ .

**Exercice 5.** — On considère l'application linéaire :

$$f : \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}^3$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \longmapsto \begin{pmatrix} 6x - 2y - 6z \\ 2y \\ 4x - 2y - 4z \end{pmatrix}$$

et notons  $\mathcal{B}$  la base canonique de  $\mathbb{R}^3$ .

1. Donner la matrice  $\text{Mat}_{\mathcal{B},\mathcal{B}}(f)$  associée à  $f$  dans la base  $\mathcal{B}$  de  $\mathbb{R}^3$ .
2. Déterminer une base du noyau  $\text{Ker}(f)$  de  $f$ . On la notera  $\mathcal{B}'_1$ .
3. Est-ce que  $f$  est injective ? Justifier votre réponse (une réponse sans justification ne donnera aucun point).
4. Déduire de la réponse à la question précédente la dimension de l'image  $\text{Im}(f)$  de  $f$ .
5. Déterminer une base de  $\text{Im}(f)$ . On la notera  $\mathcal{B}'_2$ .
6. Soit  $\mathcal{B}'$  la famille de vecteurs de  $\mathbb{R}^3$  obtenue en regroupant les vecteurs de  $\mathcal{B}'_1$  et de  $\mathcal{B}'_2$ .  
Montrer que  $\mathcal{B}'$  est une base de  $\mathbb{R}^3$ .
7. Calculer les images par  $f$  des vecteurs de  $\mathcal{B}'$ .
8. En déduire la matrice  $\text{Mat}_{\mathcal{B}',\mathcal{B}'}(f)$  associée à  $f$  relativement à cette nouvelle base  $\mathcal{B}'$  de  $\mathbb{R}^3$ .

TD maths L1

Ex1 \*  $A = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 & 1 \\ -1 & 2 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & -1 \\ 2 & 0 & 3 & 2 \end{bmatrix}$

$$\det A = 1 \times \begin{vmatrix} 2 & -1 & 0 \\ 1 & 2 & -1 \\ 0 & 3 & 2 \end{vmatrix} - 1 \times (-1) \begin{vmatrix} -1 & -1 & 0 \\ 0 & 2 & -1 \\ 2 & 3 & 2 \end{vmatrix} + 1 \times (-1) \begin{vmatrix} -1 & 2 & -1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 2 & 0 & 3 \end{vmatrix}$$

$$\underbrace{2 \times 7 + 1 \times \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 2 \end{vmatrix}}_2 = 16$$

$$\underbrace{-1 \times 7 + 1 \times 2}_{-5} = -5$$

$$\underbrace{-1 \times 3 + 2 \times 5}_7 = 7$$

$\det A = 16 - 5 - 7 = 4 \neq 0 \leftarrow A \text{ est inversible!}$

\*  $A^{-1} = \frac{1}{4} K_A^T$  où  $K_A = \begin{bmatrix} 16 & 5 & -6 & -7 \\ 4 & 3 & -2 & -1 \\ 8 & 3 & -2 & -5 \\ -4 & -1 & 2 & 3 \end{bmatrix}$

Calcul des éléments de  $K_A$ :

$$\begin{vmatrix} -1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 2 & 0 & 2 \end{vmatrix} = -2 - 4 = -6, \quad - \begin{vmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & -1 \\ 0 & 3 & 2 \end{vmatrix} = -(-7 + 3) = +4$$

$$\begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & -1 \\ 2 & 3 & 2 \end{vmatrix} = 7 - 4 = 3, \quad - \begin{vmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 2 & 0 & 2 \end{vmatrix} = -2, \quad \begin{vmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 2 \\ 2 & 0 & 3 \end{vmatrix} = 3 - 4 = -1$$

$$\begin{vmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 2 & -1 & 0 \\ 0 & 3 & 2 \end{vmatrix} = 6 + 2 = 8, \quad - \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ -1 & -1 & 0 \\ 2 & 3 & 2 \end{vmatrix} = -(-2 - 1) = 3, \quad \begin{vmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -1 & 2 & 0 \\ 2 & 0 & 2 \end{vmatrix} = -4 + 2 = -2$$

$$- \begin{vmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & -1 \\ 2 & 0 & 3 \end{vmatrix} = -(2 + 3) = -5, \quad - \begin{vmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 2 & -1 & 0 \\ 1 & 2 & -1 \end{vmatrix} = -(5 - 1) = -4$$

$$\begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ -1 & -1 & 0 \\ 0 & 2 & -1 \end{vmatrix} = 1 - 2 = -1, \quad - \begin{vmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \end{vmatrix} = -(-1 - 1) = 2, \quad \begin{vmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & -1 \\ 0 & 1 & 2 \end{vmatrix} = 5 - 2 = 3$$

$$A^{-1} = \frac{1}{4} \begin{bmatrix} 16 & 4 & 8 & -4 \\ 5 & 3 & 3 & -1 \\ -6 & -2 & -2 & 2 \\ -7 & -1 & -5 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 & 1 \\ -1 & 2 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & -1 \\ 2 & 0 & 3 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad \checkmark$$

Ex2

$$M = \begin{bmatrix} 1 & 1 & -1 \\ -1 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \end{bmatrix}, \det M = -1 \times (-1) - 2 \times 0 = 1 \neq 0$$

$$\alpha \vec{e}_1 + \beta \vec{e}_2 + \gamma \vec{e}_3 = \vec{0} \Leftrightarrow M \begin{bmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \Leftrightarrow \alpha = \beta = \gamma = 0$$

$$\vec{u} = \vec{e}_x - \vec{e}_y + 2\vec{e}_z, \begin{cases} \vec{e}_1 = \vec{e}_x - \vec{e}_y \\ \vec{e}_2 = \vec{e}_x + 2\vec{e}_z \\ \vec{e}_3 = -\vec{e}_x + \vec{e}_y + \vec{e}_z \end{cases}$$

$$\alpha \vec{e}_1 + \beta \vec{e}_2 + \gamma \vec{e}_3 = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{bmatrix} \Leftrightarrow M \begin{bmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{bmatrix} \Leftrightarrow \begin{bmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{bmatrix} = M^{-1} \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{bmatrix}$$

$$(M^{-1})^T = \begin{bmatrix} -2 & 1 & -2 \\ -3 & 1 & -2 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow M^{-1} = \begin{bmatrix} -2 & -3 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ -2 & -2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix} \Rightarrow \vec{u} = 3\vec{e}_1 + 2\vec{e}_3$$

Ex3

$$* F: \begin{cases} x + y - z = 0 & (1) \\ 2x + y - z = 0 & (2) \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} -x = 0 & (1) - (2) \\ y = z \end{cases}$$

un vecteur de F s'écrit  $\begin{bmatrix} 0 \\ y \\ y \end{bmatrix} = y \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$

$\dim F = 1$

base de F

\* G:  $M = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 \\ -1 & 2 & -5 \\ 1 & 0 & 3 \end{bmatrix}, \det M = -9 + 3 \times 3 = 0$

$\rightarrow$

base de  $G$ :  $u_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix}$   $u_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix}$

$\dim G = 2$

ne sont pas colinéaires!

On note que  $\begin{bmatrix} 2 \\ -5 \\ 3 \end{bmatrix} = 3 \times \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix} - 1 \times \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix}$

\*  $\begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \alpha u_1 + \beta u_2 = \begin{bmatrix} \alpha + \beta \\ 2\beta - \alpha \\ \alpha \end{bmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} x = z + \beta \\ y = 2\beta - z \\ z = \alpha \end{cases}$

$\Leftrightarrow \begin{cases} \beta = x - z \\ 2\beta = y + z \\ z = \alpha \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 2(x - z) = y + z \\ \beta = x - z \\ z = \alpha \end{cases} \Rightarrow 2x - y - 3z = 0$

\*  $F \cap G : \begin{cases} x + y - z = 0 \\ 2x + y - z = 0 \\ 2x - y - 3z = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = 0 \\ y = z \\ y = 0 \end{cases} \Rightarrow x = y = z = 0$

$F \cap G = \vec{0}$  ← "pas de recouvrement" ↔ "disjoints"

\*  $F + G \leftarrow \dim = 3$

$\swarrow$   $\searrow$   
dim 1    dim 2

Ex 4  $f\left(\alpha \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}\right) = \alpha f\left(\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}\right)$  et  $f\left(\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix}\right) = f\left(\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}\right) + f\left(\begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix}\right)$

$M = M(f) = \begin{bmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & -2 & 1 \end{bmatrix} \leftarrow M \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = f\left(\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}\right)$

$\det M = -1 \times (-3) + 3 = 6 \neq 0 \Rightarrow M$  est inversible donc  $f$  est bijective

$f \equiv M$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \xrightarrow{f \equiv M} M \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

$f^{-1} \equiv M^{-1}$

$$(M^{-1})^T = \frac{1}{6} \begin{bmatrix} 3 & 0 & -3 \\ +3 & 2 & +1 \\ 0 & -2 & 2 \end{bmatrix} \Rightarrow M^{-1} = \frac{1}{6} \begin{bmatrix} 3 & 3 & 0 \\ 0 & 2 & -2 \\ -3 & 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & -2 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \checkmark$$

Ex 5

$$* M(f) = M = \begin{bmatrix} 6 & -2 & -6 \\ 0 & 2 & 0 \\ 4 & -2 & -4 \end{bmatrix}$$

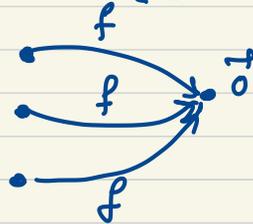
$$\det M = 6 \times (-8) + 4 \times 12 = 0$$

$$\text{Tr } M = 4$$

$$* \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} \in \text{Ker } f \Leftrightarrow \begin{cases} 6x - 2y - 6z = 0 \\ 2y = 0 \\ 4x - 2y - 4z = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = z \\ y = 0 \end{cases}$$

$$\text{Ker } f = \left\{ \begin{bmatrix} x \\ 0 \\ x \end{bmatrix} \right\} \leftarrow \text{base } \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} = \mathcal{B}_1'$$

\* Tous les vecteurs de la forme  $\alpha \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$  donnent le vecteur nul après application de  $f$



*f n'est pas injective*

\*  $\underline{e}_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$   $\underline{e}_2$  et  $\underline{e}_3$  base Complémentaire de  $\mathbb{R}_3$

$$\forall \underline{u} \in \mathbb{R}^3 \quad M\underline{u} = M(\alpha \underline{e}_1 + \beta \underline{e}_2 + \gamma \underline{e}_3) = \beta M\underline{e}_2 + \gamma M\underline{e}_3$$

Question:  $M\underline{e}_2$  et  $M\underline{e}_3$  peuvent-ils être linéairement dépendants?

$$\text{Si c'est le cas alors } M\underline{e}_2 = \delta M\underline{e}_3 \Leftrightarrow M(\underline{e}_2 - \delta \underline{e}_3) = \underline{0}$$

Conclusion:  $\dim \text{Im}(f) = 2$

$\subseteq \text{Ker } f$  IMPOSSIBLE!

\* Tout vecteur de  $\text{Im} f$  s'écrit

$$x \begin{bmatrix} 6 \\ 0 \\ 4 \end{bmatrix} + y \begin{bmatrix} -2 \\ 2 \\ -2 \end{bmatrix} + z \begin{bmatrix} -6 \\ 0 \\ -4 \end{bmatrix} = (x-z) \begin{bmatrix} 6 \\ 0 \\ 4 \end{bmatrix} + y \begin{bmatrix} -2 \\ 2 \\ -2 \end{bmatrix}$$

$$* \mathcal{B}' = \left\{ \underbrace{\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}}_{e_1}, \underbrace{\begin{bmatrix} 3 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix}}_{e_2}, \underbrace{\begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix}}_{e_3} \right\}$$

$$\mathcal{B}_2' = \left\{ \begin{bmatrix} 3 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix} \right\}$$

$$\rightarrow \begin{vmatrix} 1 & 3 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & -1 \end{vmatrix} = -1 \times (-1) = 1 \neq 0$$

$$* f(e_1) = \underline{0}, f(e_2) = \begin{bmatrix} 6 \\ 0 \\ 4 \end{bmatrix} \text{ " } 2e_2, f(e_3) = \begin{bmatrix} -2 \\ 2 \\ -2 \end{bmatrix} \text{ " } 2e_3$$

$$* M_{\mathcal{B}'} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}$$

Notons que  $\det M_{\mathcal{B}'} = \det M_{\mathcal{B}} = 0$   
 $\text{Tr} M_{\mathcal{B}'} = \text{Tr} M_{\mathcal{B}} = 4$

Complément: valeurs propres de  $M$

$$\begin{vmatrix} 6-\lambda & -2 & -6 \\ 0 & 2-\lambda & 0 \\ 4 & -2 & -4-\lambda \end{vmatrix} = 0 \Leftrightarrow (6-\lambda)(2-\lambda)(4+\lambda)(-1) + 4 \times 6(2-\lambda) = 0$$

$$\Leftrightarrow (2-\lambda) \left[ (\lambda-6)(4+\lambda) + 6 \times 4 \right] = 0$$

$$\underbrace{4\lambda + \lambda^2 - 6\lambda + 24}_{4\lambda + \lambda^2 - 6\lambda = \lambda(\lambda-2)} = 0$$

$$\Leftrightarrow (\lambda-2)\lambda = 0$$